

AC_FULL

Instruction Set

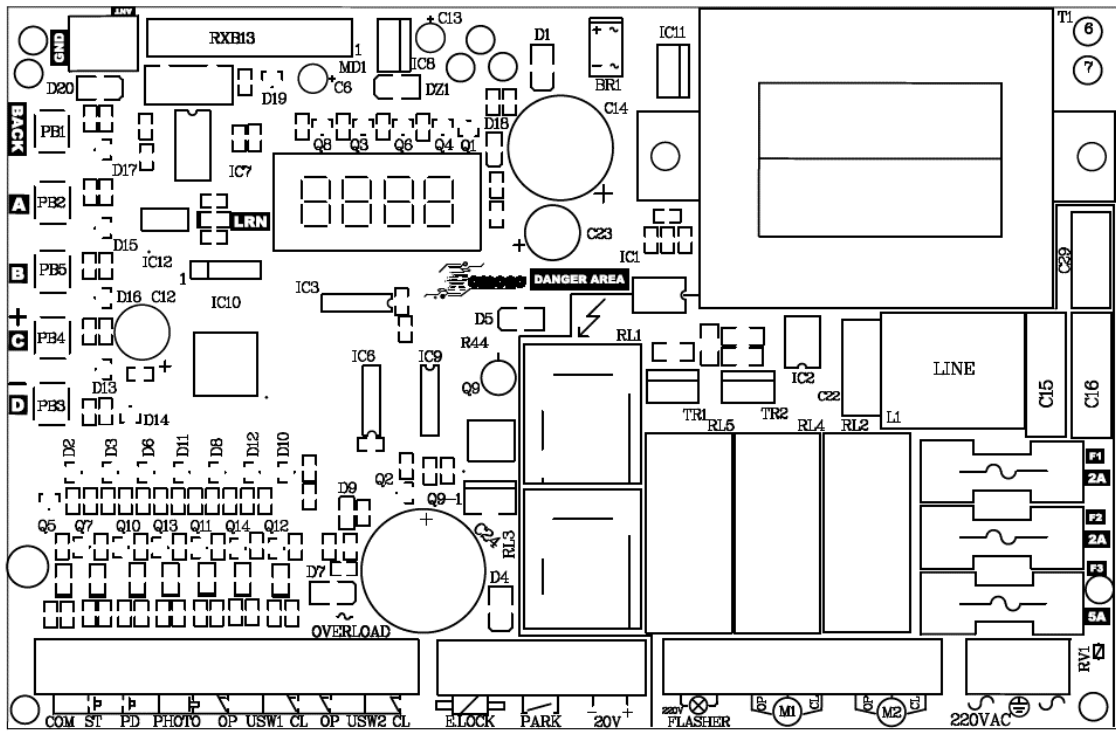


دستودالعمل مدار فرمان ۲۲۰ ولت فول رامونا (AC_Full)

قابلیت ها:

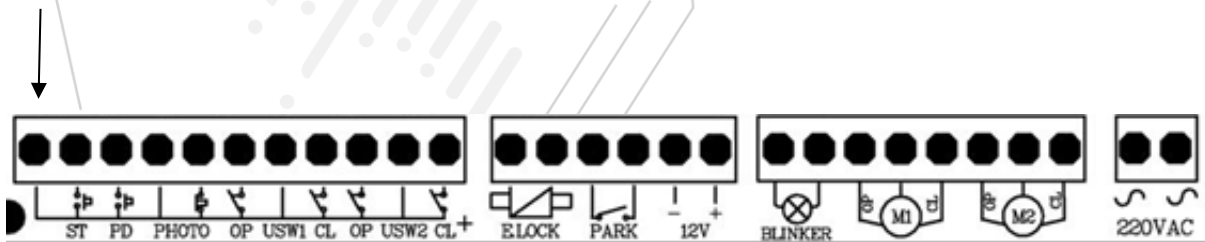
- ✦ نمایشگر ۴ رقمی و تنظیمات با دقت یک دهم ثانیه.
- ✦ رمز برای نصاب و عملکرد متفاوت در هنگام فراموشی.
- ✦ تنظیم حالت سرویس (مد بدهکاری) و قفل شدن دستگاه روی تعداد کارکرد خاص.
- ✦ قابلیت بستن فرمانهای خارجی جهت جلوگیری از نصب رسیور خارجی.
- ✦ قابلیت نمایش شماره ریموت و حذف ریموت خاص.
- ✦ حفاظت ولتاژ خروجی ۲۰ ولت در برابر اتصال کوتاه و نمایش پیغام خطا.
- ✦ برنامه ریزی مجزا برای درب دو لنگه، تک لنگه و درب ریلی همراه میکروسوئیچ.
- ✦ زمان باز شدن و بسته شدن بصورت مجزا از هم همراه استارت آرام (SoftStart).
- ✦ قابلیت لرن کردن ریموتهای کدلرینگ و هاپینگ کد همزمان .
- ✦ قابلیت تنظیم سه سرعت برای هر لنگه به صورت مجزا.
- ✦ قابلیت حرکت جکها به صورت مجزا از هم توسط ریموت به جای خلاص کردن جک.
- ✦ قابلیت تنظیم میکروسوئیچها به صورت نرم افزاری.
- ✦ تست چشمی قبل از حرکت.

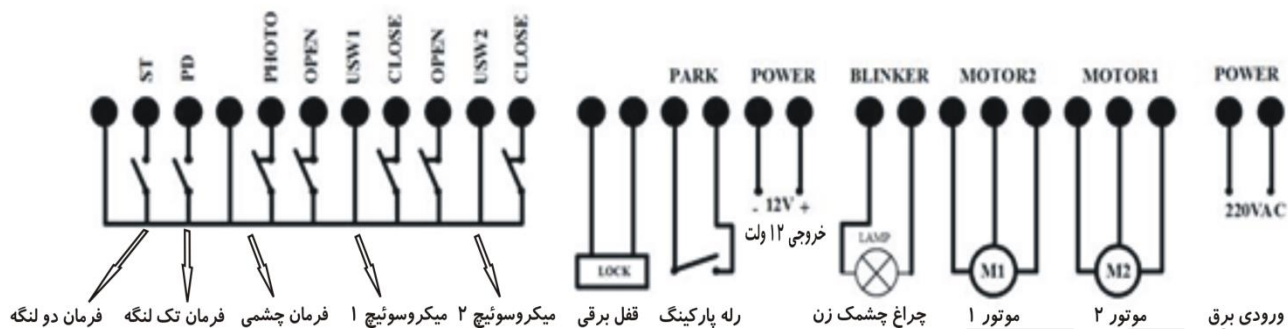
شماتیک برد:



مشخصات ترمینالها:

مشترک





موتور ۱ و موتور ۲ از نوع ۲۲۰ ولت میباشند.

نکته: قفل برقی بر روی موتور ۱ نصب میگردد در نتیجه این موتور اول حرکت میکند.

فلاشر:

جهت اتصال چراغ چشمک زن. که میتوان نوع آن را (چشمک زن یا ثابت) را از پارامترها (E-FL) انتخاب کرد.

قفل برقی:

جهت را اندازی قفل برقی ۱۲ ولت در صورت لزوم.

با توجه به توان کم ترانس ورودی ممکن است این خروجی قابلیت باز کردن همه نوع قفل را نداشته باشد. لذا در صورت نیاز به خروجی قفل برقی با توان و زمان بیشتر از خروجی رله پارکینگ استفاده کنید و پارامتر E-LF را فعال کنید.

فرمانهای ورودی:

Start: فرمان خارجی باز شدن و بسته شدن دربها به صورت دو لنگه .

Ped:(Pedestrain) فرمان خارجی باز شدن و بسته شدن درب به صورت تک لنگه (فقط درب ۱).

Photo: فرمان چشم میباید در صورت عدم استفاده باید بهم دیگر متصل شوند.

USW1_Op: میکرو سوئیچ در حالت باز شدن لنگه ۱ برای دربهای ریلی و دولنگه.

USW1_CL: میکرو سوئیچ در حالت بسته شدن لنگه ۱ برای دربهای ریلی و دولنگه.

USW2_Op: میکرو سوئیچ در حالت باز شدن لنگه ۲ برای دربهای دولنگه .

USW2_CL: میکرو سوئیچ در حالت بسته شدن لنگه ۲ برای دربهای دولنگه .

فرمانهای خروجی:

Motor1: جهت اتصال موتور درب ۱.

Motor2: جهت اتصال موتور درب ۲.

20VDC : ولتاژ خروجی جهت استفاده مدار چشمی و غیره در موارد لزوم.

فیوزها:

F1: فیوز 1.5 آمپر جهت قطع برق موتور ۱ در مواقع اضطراری.

F2: فیوز 1.5 آمپر جهت قطع برق موتور ۲ در مواقع اضطراری.

F3: فیوز ۵ آمپر جهت قطع برق کل مدار در مواقع اضطراری.

توجه: از بستن سیم به جای فیوز جدا خودداری فرمائید.

نمایشگر:

چهار عدد سون سگمنت جهت تنظیمات پارامترها .

Led Lrn : این LED آبی در حالت عادی نمایشگر وضعیت ماژول گیرنده است. اگر هر ۵ ثانیه چشمک بزند نمایانگر صحت عملکرد ماژول گیرنده است.

تاچ سوئیچها:

A : جهت ورود به منوهای اصلی .

B : جهت ورود به زیر منو ها.

C : جهت افزایش پارامترها و ذخیره .

D : جهت کاهش پارامترها.

BACK : جهت برگشت به منو قبل.

ماژول گیرنده:

دارای مدولاسیون ASK و فرکانس ۴۳۳ MHZ و قابلیت ذخیره سازی تا ۱۶۰ (و یا بیشتر) ریموت کنترل با فرمت کد لرنینگ و هاپینگ کد.

روش معرفی ریموت:

جهت معرفی ریموت به سیستم ابتدا باید توسط دکمه A وارد منو (A) شوید سپس با فشردن دکمه B زیر منو (B) را انتخاب کنید و با فشردن دکمه C وارد زیرمنو شوید. در این لحظه تعداد کل ریموتهای معرفی شده به برد نمایش داده میشود. حال برای معرفی ریموت بعنوان کانال یک ، منوی (A-B) و برای کانال دو ، منوی (B-C) و برای کانال سه ، منوی (C-D) و برای کانال چهار ، منوی (D-E) را توسط دکمه B انتخاب کنید. پس از انتخاب کانال مورد نظر دکمه C را فشار دهید و منتظر شوید تا LED آبی به صورت چشمک زن و نمایشگر به صورت چرخان در بیاید. حال با

فشردن دکمه مورد نظر ریموت ، کد آن کلید به کانال مربوطه معرفی میگردد و در همان لحظه عبارت LH روی سون سگمنت نمایان میگردد.

معرفی کانالهای ریموت:

کانال یک ($LH-A$): جهت بازو بسته کردن درب دولنگه در حالت دولنگه و ریلی.

کانال دو ($LH-b$): جهت باز کردن کامل و یا نیمه باز فقط یک لنگه در حالت دولنگه و ریلی .

کانال سه ($LH-c$): جهت فرمان دادن به رله پارکینگ.

کانال چهار ($LH-d$): جهت قفل کردن سیستم در زمان باز بودن دربها .(یا همان مد اسباب کشی).

نکته : در همه موارد ، درب دو لنگه و تک لنگه (ریلی) جهت باز و بسته کردن درب، ریموت باید روی کانال $LH-A$ معرفی شود.

نمایش شماره ریموت ذخیره شده:

جهت نمایش شماره ریموتی که قبلا به دستگاه معرفی شده کافیهست توسط دکمه A وارد منو ($rAd 1$) شده سپس با فشردن دکمه B زیر منو ($Lr\Pi$) را انتخاب کنید و با فشردن دکمه C منوی ($LH-A$) را انتخاب کرده سپس با فشردن دکمه ریموت شماره آن ریموت بروی نمایشگر ظاهر میگردد.

پاک کردن ریموت خاص:

جهت پاک کردن یک ریموت ابتدا باید شماره ریموت را بدانیم. سپس در منوی ($rAd 1$) وارد زیر منوی ($E_r - 1$) شده سپس عبارت ($E_r\Pi 1$) نمایان میگردد حال توسط دکمه های C و D شماره ریموت را وارد میکنیم سپس دکمه B را زده تا عبارت ($YE5$) نمایان گردد حال با فشردن دکمه C ریموت مربوطه پاک میگردد و در حین عملیات

سون سگمنت به صورت چرخان در می آید و در انتها عبارت $\square H$ بروی نمایشگر ظاهر میشود.

پاک کردن کل ریموتها:

جهت پاک کردن همه کدهای ریموت ابتدا باید توسط دکمه A وارد منوی ($rAd l$) و زیر منوی ($Er - A$) شده سپس دکمه C را را زده تا عبارت ($YE5$) نمایان گردد حال با فشردن مجدد دکمه C ریموت مربوطه پاک میگردد و در حین عملیات سون سگمنت به صورت چرخان در می آید و در انتها عبارت $\square H$ بروی نمایشگر ظاهر میشود.

سیستم قابلیت ذخیره حداکثر 160 ریموت کد لرنینگ و هاپینگ کد را دارد.

توسط پارامتر $E-rP$ میتوان نوع پروتکل ریموت (لرنینگ ، هاپینگ یا هردو باهم) را انتخاب کرد. همچنین میتوان با صفر کردن پارامتر گیرنده ریموت را غیر فعال کرد.

برنامه ریزی درب دو لنگه :

جهت ورود به تنظیمات درب دولنگه ابتدا توسط کلید A روی حالت dEF (Default) رفته و توسط کلید B ، $dEF2$ را انتخاب میکنیم. تنظیمات مربوط به درب دولنگه در منوی $PArA$ ظاهر میگردد.

پس از فعال کردن این حالت مدار فرمان به تنظیمات کارخانه ای باز میگردد.

سپس مطابق دستورات بالا ریموت را به سیستم معرفی کنید و وارد تنظیمات اتوماتیک شوید.

برنامه ریزی درب ریلی یا لولایی تک لنگه :

جهت ورود به تنظیمات درب ریلی یا لولایی تک لنگه ابتدا توسط کلید A روی حالت dEF (Default) رفته و توسط کلید B ، $dEF 1$ را انتخاب میکنیم. تنظیمات مربوط به درب ریلی در منوی $PArA$ ظاهر میگردد. لازم به ذکر است که موتور ۱ جهت درب ریلی

استفاده میگردد و میکروسوئیچ ها بنا به مورد استفاده میتوانند به صورت نرمالی باز یا بسته با تنظیمات در پارامتر (Micro Switch) $E-15$ در منوی $PARA$ انتخاب شوند. پس از فعال کردن این مد تنظیمات کارخانه ای بار میگردد.

سپس مطابق دستورات بالا ریموت را به سیستم معرفی کنید و وارد تنظیمات اتوماتیک شوید.

برنامه ریزی اتوماتیک :

قبل از توضیح این قسمت نکته مهمی که باید بدانید این است که از آنجایی که موتورهای ۲۲۰ ولت بعد از چند بار باز و بسته شدن داغ میگردند و گرمای ایجاد شده مانع از تنظیم صحیح جکها میگردد ، لذا لازم است تنظیمات را در سرد بودن جکها انجام دهید و حتی المقدور از تنظیم دستی پرهیز کنید. همچنین جهت اطلاع از صحت سیمکشی جکها ، و قفل برقی از قسمت تست دستی جکها ($U55$) که در پایین توضیح داده شده است ، استفاده کنید.

ابتدا توسط کلید A روی حالت $A5E$ (Automatic Set) رفته و با فشردن کلید B وارد مد تنظیم اتوماتیک میشویم . یا دکمه D را حدود ۴ ثانیه فشرده نگه دارید تا بصورت میانبر وارد منوی $A5E$ شوید.

فرض میکنیم که درب دو لنگه هست. پس از ورود ، جک یک با دور تند باز میگردد.

هر جا که لازم است حرک آهسته شود یکبار دکمه C روی برد یا ریموت (معرفی شده به کانال $L1-A$) را بفشارید تا جک یک وارد دور آهسته شود . سپس منتظر بمانید تا درب یک به انتهای کار برسد و به اندازه ۵ ثانیه درجا کار کند. حال مجدداً دکمه C یا ریموت را بفشارید تا جک یک متوقف و جک دو با دور تند باز شود. همان عملیات جک یک را برای جک دو تکرار کنید تا هر دو درب کاملاً باز شوند و متوقف گردند.

در اینجا عملیات تنظیم اتوماتیک به اتمام رسیده و سیستم زمان برگشت را محاسبه کرده و در صورت متصل بودن چشمی به برد درها کاملاً بسته میشوند. در بعضی

مکانها که زمان باز و بسته باهم خیلی متفاوت هستند میتوان پس از تنظیم اتوماتیک پارامترهای زمان را بصورت دستی در زیر منوی $PARA$ تنظیم دقیق کرد.

برای دربهای ریلی و تک لنگه پس از تنظیم برد روی حالت تک لنگه dEF در منوی dEF ، وارد تنظیم اتوماتیک شده و عملیات فوق را فقط برای جک یک انجام دهید. لازم به ذکر است که اگر پارامتر میکروسوییچ ($E-U5$) فعال شده باشد در زمان تنظیم اتوماتیک پس از تحریک میکروسوییچ جک متوقف میگردد و نیازی به فرمان دستی توسط دکمه C یا ریموت نمیشود.

مراحل کار در فلوجارت تنظیمات آمده است. تنظیمات زمان در این حالت با دقت 0.1 ثانیه انجام میشود.

برنامه ریزی دستی حرکت جکها :

توسط دکمه A وارد منوی ($PARA$) شوید و توسط دکمه B زمان باز شدن و بسته شدن هر لنگه ($E-C1$ | $E-C2$ | $E-C$ | $E-Q1$ | $E-Q2$ | $E-Q$) و زمان کند شدن ($E-b1$ | $E-b2$ | $E-b$) را بصورت مجزا تنظیم کنید. برای مکانهایی که خارج از حد هستند یعنی در هنگام بسته شدن درها حرکت نامنظم (مانند لگد زدن) دارند میتوان توسط پارامترهای ($E-c1$ | $E-c2$ | $E-c$ | $E-e1$ | $E-e2$ | $E-e$) سرعت آهسته اولیه برای باز و بسته شدن تنظیم کرد. یعنی ابتدا جک یک به اندازه زمان $E1$ با دور آهسته $n3$ و به اندازه زمان $E2$ با دور تند (ماکزیمم سرعت) و در انتها به اندازه زمان $E3$ با دور آهسته n باز میشود. در سیکل بسته شدن جک یک به اندازه زمان $E4$ با سرعت آهسته $n3$ و به اندازه زمان $E5$ با دور تند (ماکزیمم سرعت) و به اندازه زمان $E6$ با سرعت آهسته n بسته میشود.

برای جک دو، به اندازه زمان $E7$ با دور آهسته $n4$ و به اندازه زمان $E8$ با دور تند (ماکزیمم سرعت) و در انتها به اندازه زمان $E9$ با دور آهسته $n2$ باز میشود. در سیکل

بسته شدن جک دو به اندازه زمان t_2 با سرعت آهسته n_4 و به اندازه زمان t_1 با دور تند (ماکزیمم سرعت) و به اندازه زمان t_2 با سرعت آهسته n_2 بسته میشود.

در مورد دربهای ریلی یا تک لنگه فقط جک یک و پارامترهای مربوطه به آن در دسترس خواهند بود.

(مراحل تنظیم به صورت چارت در صفحه آخر آمده است) .

سرعت حرکت آهسته را توسط منوهای $S-n_2$ | $S-n_1$ میتوان تنظیم کرد. لازم به ذکر است که این پارامترها ۶ سرعت متفاوت برای جکهای متفاوت ایجاد میکند و به صورت خطی عمل نمیکنند. عدد پیش فرض این پارامتر عدد ۲ هست که نرم ترین سرعت آهسته را تعبیه میکند. در $S-n_1$ | $S-n_2$ یا $S-n_2$ | $S-n_2$ سرعت آهسته با سرعت اصلی یکسان میگردد. در $S-n_1$ | $S-n_3$ سرعت آهسته از حالت ۲ بیشتر است که معمولا برای جکهایی که سرعت آهسته کم قدرت دارند استفاده میگردد.

سرعت استارت اولیه در بسته شدن را (سرعت سوم) توسط منوهای $S-n_4$ | $S-n_3$ میتوان تنظیم کرد.

در صورت نیاز به حالت بسته شدن خودکار پارامتر $(t-Pd)$ را با تخصیص عدد بر حسب ثانیه میتوان فعال کرد. با صفر کردن این پارامتر عملیات بسته شدن خودکار حذف میگردد. برای بسته شدن درها پس از عبور از چشمی میتوان پارامتر $(t-P)$ را بر حسب ثانیه تنظیم کرد. در صورت صفر کردن این پارامتر این عملیات ملغی میگردد.

توسط (Open Delay) $t-od$ تاخیر در باز شدن درب ۲ را میتوان تنظیم کرد که زمان اولیه آن ۲ ثانیه میباشد.

توسط (Close Delay) $t-cd$ تاخیر در بسته شدن درب ۱ را میتوان تنظیم کرد که زمان آن بین ۰ تا ۹۹ ثانیه میباشد.

توسط پارامتر (Pedestrian) $E-Pd$ میتوان حالت تک لنگه را در صورتی که یکی از دکمه های ریموت را به کانال $L-n-b$ معرفی کرده باشید، فعال نمود. توسط پارامتر $t-Pt$ میتوان میزان باز شدن درب ۱ را بر حسب دهم ثانیه تنظیم کرد. عددی که به

این پارامتر تخصیص می‌دهیم از کل زمان باز شدن کسر می‌گردد. مثلا اگر $E-P\tau=5.0$ باشد زمان ۵ ثانیه از کل زمان بازشو کسر می‌گردد.

توسط پارامتر (Kick Back) $E-\tau\tau$ میتوان فشار نهایی پس از بسته شدن روی درب یک یا هر دو درب ، و زمان آنرا توسط پارامتر $E-5\tau$ برحسب دهم ثانیه تنظیم نمود. این پارامتر جهت اطمینان از بسته شدن درب در صورت وجود قفل برقی استفاده می‌گردد. اگر این پارامتر صفر باشد عملکرد ملغی می‌گردد.

توسط پارامتر (Reverse Stroke) $E-r\tau$ میتوان حالت حرکت معکوس پیش از استارت روی درب ۱ را فعال نمود. این مد جهت سهولت در باز شدن قفل برقی تعبیه شده است.

توسط پارامتر (BackLash) $E-bL$ میتوان زمان پس زدن درها را پس از بسته شدن بر حسب ثانیه تنظیم کرد.

نکته: با هر تغییر بر روی پارامترها در هنگام خروج از منو ، پارامترهای تغییر یافته بصورت خودکار ذخیره میشوند و عبارت save سه بارهمراه فلاشر چشمک میزند و از تنظیمات خارج میشود.

روش کار:

پس از دریافت فرمان استارت ،ابتدا ورودی چشمی تست میشود اگر چشم به سیستم وصل نباشد پیغام $PH\tau$ صادر می‌گردد . تست اولیه چشمی در منوی $E-P\tau$ قابل غیر فعال کردن است.

هنگامی که چشمی خراب میشود پیغام $PH\tau$ ظاهر میگردد و مانع باز شدن درب میگردد. و یا اگر درب باز است مانع بسته شدن میگردد.اگر پس از فرمان استارت توسط ریموت ، فلاشر ۲ باز چشمک زد و درب باز نشد این بدان معنا است که چشمی خراب است در این لحظه با فشردن نگه داشتن ۱۰ ثانیه ریموت کنترل (کانال یک) چشمی فقط یکبار از مدار خارج میگردد و اجازه باز شدن یا بسته شدن را میدهد.

پس از عملیات تست چشمی ، ابتدا موتور ۱ و سپس موتور ۲ (در صورت صفر نبودن پارامتر $E-d$ ، در غیر اینصورت همزمان) شروع به حرکت میکنند و پس از رسیدن به زمان ($E-d$ - $E-a$) (برای درب یک) به دور آهسته میرود. اگر پارامتر $E-SP$ (Stop) فعال باشد قبل از رفتن به دور آهسته یک ثانیه توقف میکند سپس ادامه حرکت با دور آهسته انجام میشود. اگر قبل از به اتمام رسیدن زمان حرکت ، دوباره فرمان استارت اعمال شود (در صورت صفر بودن پارامتر $E-nP$) باعث متوقف شدن درها میگردد و فرمان مجدد باعث حرکت درها در جهت عکس میشود.

هنگامی که درها باز میباشند زمان توقف (Pause) در صورت فعال بودن حالت $E-AC$ آغاز میگردد در این هنگام نمایشگر شروع به شمارش زمان کرده اگر شیء جلوی چشم بیاید شمارش متوقف شده و از ابتدا آغاز میگردد. اگر $E-AC=0$ باشد سیستم منتظر فرمان مجدد میماند. اگر پارامتر (Close after photo) $E-CP$ فعال باشد پس از عبور از چشمی پس از زمان تعیین شده در پارامتر ($E-CP$) بر حسب ثانیه ، درب به طور خودکار بسته میشود. توسط پارامتر ($E-dP$) میتوان تاخیر عملکرد چشم را بر حسب دهم ثانیه برای تمیز دادن انسان از اتومبیل ، تنظیم کرد. در همین حالت اگر کانال چهار ($L-n-d$) توسط ریموت معرفی شده باشد (مد ااث کشی) با فشردن نکه داشتن دکمه ریموت به مدت 5 ثانیه سیستم قفل میشود و با هیچ فرمانی درب بسته نمیشود و نمایشگر علامت ($L-CC$) را نمایش میدهد و فلاشر خاموش میشود. با فشردن مجدد کلید ریموت (کانال چهار) به مدت 5 ثانیه سیستم از قفل در میاید و دوباره فلاشر روشن میشود. از این مد برای اسباب کشی میتوان استفاده کرد.

در هنگامی که درها باز هستند، با انتخاب پارامتر $E-CC$ میتوان نوع فرمان بستن را انتخاب کرد. اگر $E-CC=0$ باشد بستن فقط از طریق چشمی و تایم فراموشی امکان پذیر هست . اگر $E-CC=1$ باشد بستن از طریق چشمی و تایم فراموشی و ریموت امکان پذیر هست. این پارامتر و پارامتر $E-nP$ برای مکانهایی که از اکسس کنترل استفاده میکنند کاربرد دارد.

پس از دریافت فرمان برای بسته شدن اگر شیء جلوی چشم باشد درها حرکت نمیکنند و علامت $PHCE$ به صورت چشمک زن روی نمایشگر نمایان میگردد.

در هنگام بسته شدن دربها اگر شیء جلوی چشم بیاید دربها متوقف میگردند و پس از 1 ثانیه در جهت باز شو شروع به حرکت میکند.

در هنگام باز شدن نمایشگر ابتدا علامت $\square P E \square$ را نمایش میدهد و در هنگام بسته شدن علامت $\square L O \square$.

در لحظه فشار نهایی در صورت فعال بودن علامت $\square S$ و برای اجرای عملیات پس زدن (Backlash) علامت bL نمایان میگردد.

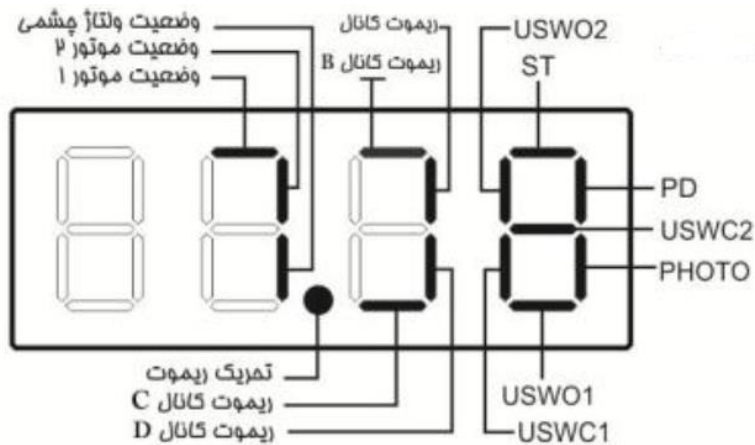
در هنگام StandBy نمایشگر خاموش میشود و نقطه آن در حالت چشمک زن میماند.

حالت هیدرولیک :

با فعال سازی پارامتر $E-HL$ در منوی پارامترها و اختصاص زمان برحسب ساعت به این پارامتر، مد هیدرولیک فعال میگردد. این مد زمانی که از جک هیدرولیک استفاده میکنید کاربرد دارد. پس از فعال سازی، در هنگامی که دربها بسته هستند پس از گذشت زمانی که برای این پارامتر تعریف شده یکبار موتورها در جهت بسته شدن به مدت ۳ ثانیه روشن شده و خاموش میگردند. این عمل باعث میگردد که در مکانهای کم تردد به مرور زمان فشار روغن در جکها افت نکند.

تست ورودی ها (IT):

از این منو برای تست فرامین ورودی استفاده میگردد. ابتدا توسط کلید A روی حالت $IT(Input Test)$ میرویم و توسط کلید B وارد این مد میشویم. پس از تحریک هر یک از ورودیها دیجیت مربوطه به آن روی سون سگمنت نمایش داده میشود. با زدن کلید (A) روی برد میتوان از این مد خارج شد.



تست جکها (Jack Test):

گاهی اوقات لازم است که هر یک جکها را به صورت مجزا به موقعیت خاصی ببریم. معمولا برای این کار جکها را خلاص میکنند و در موقعیت مورد نظر دوباره درگیر میکنند. در این برد میتوان به جای خلاص کرد جکها از مد (Jack Test) استفاده کرد. ابتدا توسط کلید A روی Jack میرویم و با کلید B وارد این مد میشود پس از ورود نمایشگر مقدار ۱ را که معرف جک ۱ میباشد را نمایش میدهد حال با فشردن کلید C، درب ۱ با سرعت تند باز میشود و پس از رها کردن کلیدها متوقف میشود و با فشردن کلید D درب ۱ بسته میشود و با رها کردن کلید متوقف میگردد. با زدن کلید (B) روی برد مقدار ۲ نمایش داده میشود و همین اعمال برای درب ۲ انجام میشود. با زدن کلید (A) روی برد میتوان از این مد خارج شد.

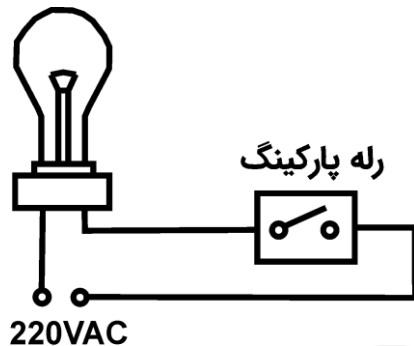
عملکرد رله پارکینگ:

این خروجی هیچ گونه ولتاژ خروجی ندارد فقط یک کنتاکت (کلید) خالی رله هست. رله پارکینگ در این برد چندین وظیفه دارد.

۱- استفاده بعنوان رله پارکینگ.

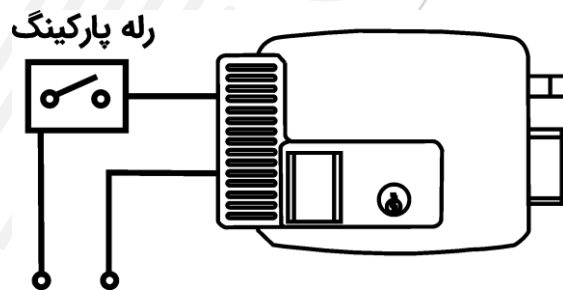
با عدد دادن به پارامتر $E-PR$ بر حسب دقیقه میتوان از این رله بعنوان رله پارکینگ استفاده کرد. بدین معنی که با اولین فرمان باز شدن درب این رله

تحریک میشود و روشن میماند تا پس از زمان تنظیم شده در پارامتر $E-PR$ و پس از بسته شدن درب ، خاموش میگردد. برای اتصال به چراغ پارکینگ باید این خروجی با لامپ و ولتاژ ۲۲۰ ولت سری شود.



۲- استفاده بعنوان رله آزاد

برای استفاده از این قابلیت باید پارامترهای $E-PR$ و $E-LP$ غیر فعال یا صفر باشند و پارامتر $E-FL$ عدد صفر یا یک باشد. حال با معرفی یک دکمه از ریموت روی کانال $E-LN$ میتوان از این قابلیت استفاده کرد. با هر بار فشردن دکمه ریموت رله پارکینگ به اندازه زمان $E-PR$ برحسب دهم ثانیه تحریک شده و غیر فعال میگردد. معمولا از این مد برای باز کردن قفل درب عابر رو یا اتصال به دکمه آسانسور ، استفاده میگردد.

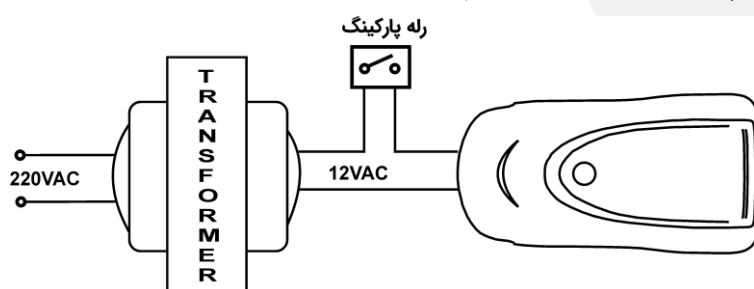


۳- استفاده بعنوان فلاشر

با صفر کردن پارامترهای $E-PR$ و $E-LP$ و معادل عدد ۲ یا ۳ قرار دادن پارامتر $E-FL$ میتوان از رله پارکینگ بعنوان فلاشر استفاده کرد . اگر $E-FL$ مساوی عدد ۲ باشد فلاشر چشمک زن و اگر ۳ باشد فلاشر ثابت خواهد بود. نقشه سیم کشی دقیقا مانند اتصال چراغ پارکینگ به رله پارکینگ میباشد. در این مد خروجی فلاشر مدار مانند قبل به کار خود ادامه میدهد.

۴- استفاده بعنوان قفل برقی

با صفر کردن پارامتر $E-PR$ و معادل عدد صفر یا یک قرار دادن پارامتر $E-FL$ و عدد دادن به پارامتر $E-LP$ بر حسب دهم ثانیه میتوان از رله پارکینگ بعنوان قفل برقی استفاده کرد. از آنجایی که ترانس تعبیه شده روی برد اصلی قادر به باز کردن همه قفل برقی ها نمیشود، میتوان از رله پارکینگ و یک ترانس ۲۲۰ به ۱۲ ولت جانبی، بعنوان قفل برقی استفاده کرد. با فعال کردن این پارامتر خروجی رله پارکینگ هم در باز شدن و هم در بسته شدن به اندازه زمان تعیین شده در پارامتر $E-LP$ فعال میشود.



نکته: خروجی رله پارکینگ فاقد ولتاژ است و فقط بعنوان یک کلید ۵ آمپری عمل میکند.

تنظیمات امنیتی (SECU)

این منو دارای سه زیر منو، فعال سازی کلمه عبور ($PEPB$) و تغییر کلمه عبور ($PEHn$) و شمارشگر سرویس ($PEEd$) میباشد.

پس فعال کردن کلمه عبور $PEPB$ ، عملیات درخواست رمز بعد از یکبار فرمان باز شو به مدار یا قطع و وصل تغذیه مدار فعال میگردد. مراحل تعویض کلمه عبور در بلوگ دیاگرام انتهای کاتالوگ رسم شده. کلمه عبور پیش فرض ۱۱۱۱ میباشد.

با عدد دادن به پارامتر $PEEd$ میتوان مدار را روی تعداد کارکرد وارد شده در پارامتر قفل کرد. از این پارامتر به منظور سرویس های دوره ای استفاده میگردد.

گزارشات (L09) :

این منو دارای سه زیر منو میباشد.

id : این زیر منو برای برد شناسه تولید میکند. (برای بازیابی رمز کاربرد دارد).

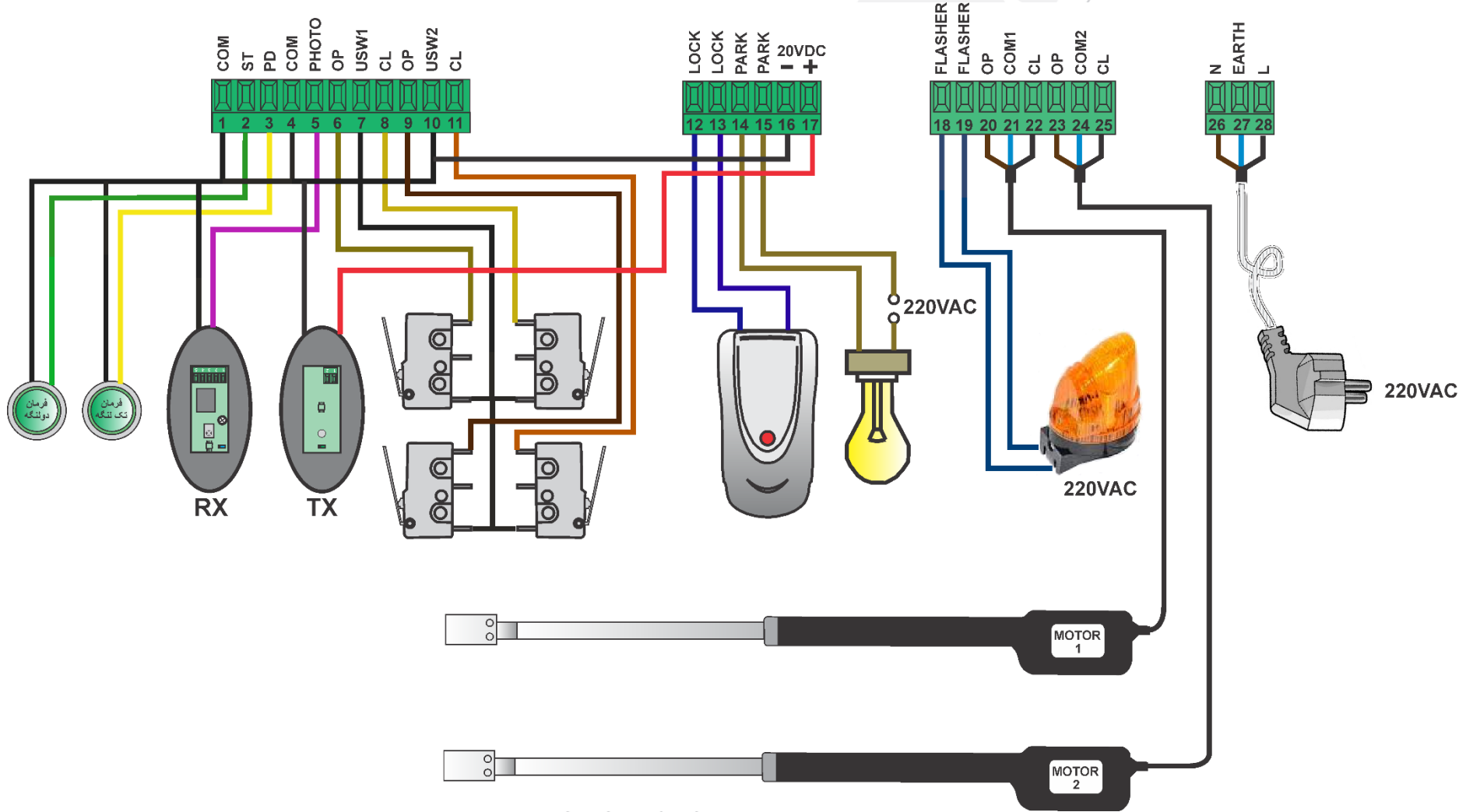
۴۰n۴: یک شمارشگر ۵ رقمی است که تا ۶۵۵۰۰ می‌شمارد و صفر می‌گردد که معرف تعداد کارکرد دستگاه میباشد.

FEF: این منو ده فرمان آخر که باعث باز شدن درب گردیده است را نمایش میدهد. با ورود به این منو ، توسط کلید C ده فرمان آخر را مشاهده کنید.

r005	فرمان دولنگه ریموت شماره ۵
d120	فرمان تک لنگه ریموت شماره ۱۲۰
۴۴	فرمان توسط کلید C روی برد
5۴	فرمان خارجی دو لنگه
Pd	فرمان خارجی تک لنگه
۴d	ورود به منوی تنظیم اتوماتیک

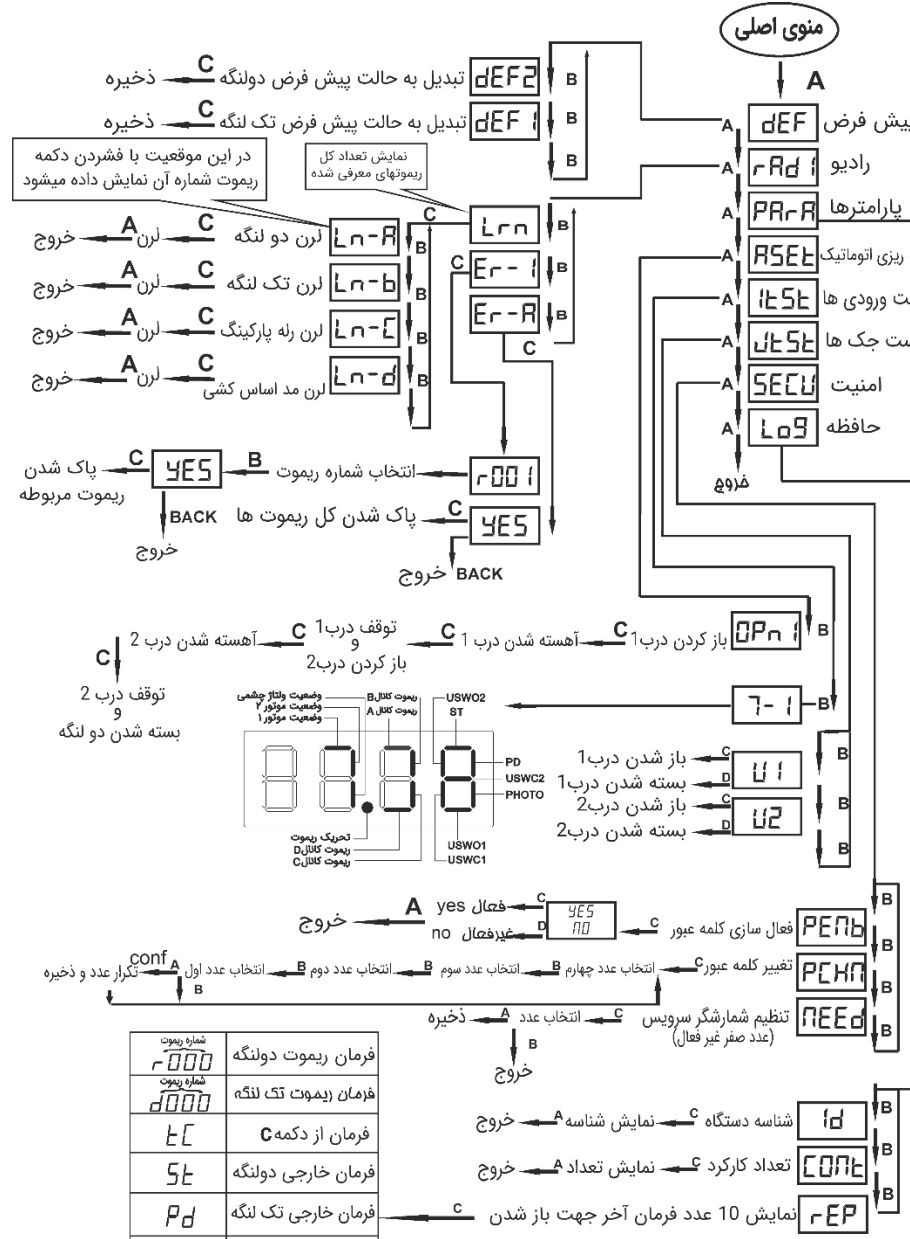
در صورت بروز هر مشکل از دستکاری برد جدا خودداری نموده و با شرکت تماس بگیرید در غیر اینصورت برد از گارانتی خارج می‌گردد.

نقشه سیم کشی مدار





تنظیمات مدار فرمان 220 ولت فول



توضیحات	میلیمتر	ماکزیمم	مقدار اولیه
E-o1	0	99.9	15
E-o2	0	99.9	15
E-c1	0	99.9	15
E-c2	0	99.9	15
E-A1	0	99.9	5
E-A2	0	99.9	5
E-b1	0	99.9	5
E-b2	0	99.9	5
E-t1	0	99.9	0
E-t2	0	99.9	0
E-c1	0	99.9	0
E-c2	0	99.9	0
E-P1	9.0	9	0
E-P2	9.0	9	0
S-n1	1	6	2
S-n2	1	6	2
S-n3	1	6	2
S-n4	1	6	2
E-Sp	-	-	-
E-AC	0	1800	90
E-CP	0	99	10
E-dP	0	4.0	0.6
E-od	0	100	2
E-cd	0	30	3

توضیحات	میلیمتر	ماکزیمم	مقدار اولیه
E-AR	0	1	0
E-rP	-	-	3
E-oF	-	-	-
E-Ed	-	-	-
E-Et	-	-	-
E-bC	-	-	-
E-nF	-	-	-
E-Hy	0	18	0
E-LE	-	-	-
E-FL	0	3	1
E-CC	1	0	1
E-PC	-	-	-
E-tC	-	-	-
E-LP	0	60	0
E-PA	0	100	0
E-Pr	0.1	99.9	0.7
E-nP	0	3	0
E-rS	-	-	-
E-bL	0	2.0	0
E-SL	0	5.0	1.5
E-CS	0	2	0
E-US	0	2	0
E-PL	0	99.9	0
E-Pd	-	-	-

* قابلیت کار با ریموت‌های لرنینگ و هاپینگ
* ماکزیمم حافظه ریموت ۲۰۰ عدد

فرمان ریموت دولنگه	r000
فرمان ریموت تک لنگه	dEF
فرمان از دکمه C	EC
فرمان خارجی دولنگه	SE
فرمان خارجی تک لنگه	PD
فرمان از دکمه D (تنظیم اتوماتیک)	ED

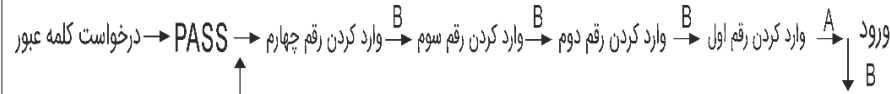
Ver:AC41

در هنگام خروج از منوی تنظیمات پارامترها اتوماتیک ذخیره میگردد

برخی نکات مهم هنگام نصب

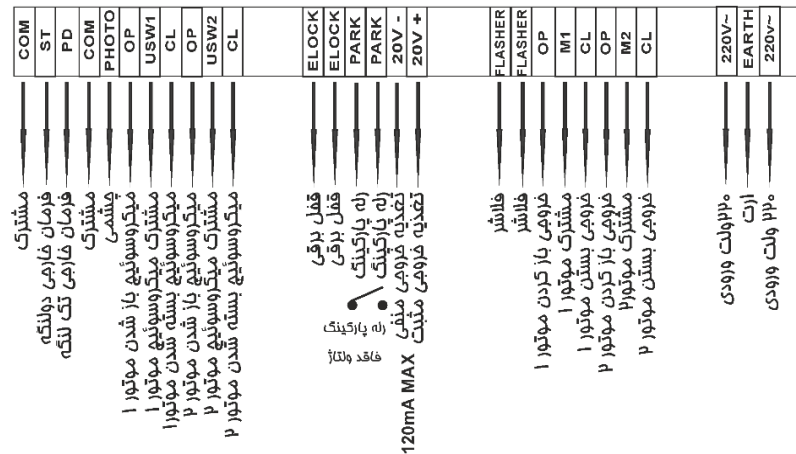
- * برای تنظیم اولیه ، حتما در هنگام سرد بودن موتورها از تنظیم اتوماتیک استفاده کرده و در انتها ۵ ثانیه زمان اضافی برای هر لنگه لحاظ کنید.
- * برای فعال کردن حالت اثاث کشی پس از معرفی ریموت به کانال D و پس از باز شدن دربها و متوقف شدن فلاشر ، دکمه ریموت مربوطه را ۵ ثانیه فشرده نگه دارید تا فلاشر با دوبار چشمک زدن فعال شدن مد را نمایش دهد. برای خروج از این مد دوباره دکمه ریموت مربوطه را ۵ ثانیه بفشـــــــارید.
- * در صورت خراب شدن چشمی (فتوسل) ، با فشردن ده ثانیه دکمه ریموت لرن شده به کانال A ، چشمی یکبار از مدار خارج میگردد تا درب بسته یا باز گردد.

توجه : در صورت فعال کردن کلمه عبور برد ، برای ورود به هر کدام از منو ها کلمه عبور پرسیده می شود که به صورت زیر عمل مینمائیم :



پیش فرض کلمه عبور 1111

نقشه سیم کشی مدار



شماره تماس خدمات: ۰۲۱-۴۴۴۴۵۰۸۶

جدول پیغامهای سیستم

نوع پیغام	توضیحات	راهکار
PErr	خطای ولتاژ چشمی	خروجی ۲۰ ولت اتصال کوتاه
SErr	فرمان خارجی دولنگه	
PEd	فرمان خارجی تک لنگه	
ES-b	کلید B تحریک شده	
ES-c	کلید C تحریک شده	
ES-d	کلید D تحریک شده	
ES-E	کلید BACK تحریک شده	
r-Sr	کانال A ریموت تحریک شده	
r-Pd	کانال B ریموت تحریک شده	
r-Pr	کانال C ریموت تحریک شده	
r-Lo	کانال D ریموت تحریک شده	
PHOd	چشمی تحریک شده	
OPEN	در حال باز کردن	
CLOS	در حال بستن	
Err	خطا	
YES	فعال	
NO	غیرفعال	
UEEr	هر دو موتور قطع است	سیمهای موتورها را چک کنید
UZEr	موتور ۲ قطع است	سیمهای موتور ۲ را چک کنید
UIEr	موتور ۱ قطع است	سیمهای موتور ۱ را چک کنید
OH	انجام شد	
PASS	کلمه عبور را وارد کنید	
CONF	دوباره وارد کنید	کلمه عبور جدید را دوباره وارد کنید
SAVE	ذخیره شد	
LOC	مد اسباب کشی	
Hyd	در حال اجرای مد هیدرولیک	
CS	در حال اجرای فشار نهایی	
SEr	حالت سرویس	با سرویس کار یا شرکت تماس بگیرید
EEP	خرابی حافظه ریموت	با سرویس کار یا شرکت تماس بگیرید
E2,E3,P9	خطای سیستمی	